

Od procesów urodzin i śmierci do dynamiki na gęstościach


Albo o tym, jak dekada minęła, jak jeden dzień

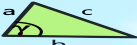
Andrzej Tomski


Instytut Matematyki
Uniwersytet Śląski w Katowicach
Szkoła Matematyki Poglądowej
Siedlce 28.08.2022


Czyli o uogólnianiu modeli

65 SZKOŁA MATEMATYKI POGLADOWEJ
UOGÓLNIENIA

$$A^2 + B^2 = C^2$$


$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \gamma$$







$$\|x+y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\langle x, y \rangle$$

$$\det A^T A = \sum_{\substack{I \subset \{1, \dots, n\} \\ |I|=k}} \det(A_I)^2$$

SIEDLCE, 26-29 SIERPNIA 2022

INFO I REJESTRACJA:
smp.uph.edu.pl



fb.com/5zkMatPog

Plan espresso

- ▶ Trochę filozofii;
- ▶ Jak można uogólniać modele?
- ▶ Przykłady typów uogólnień.

Filozofia uogólniania?

Uogólnianie

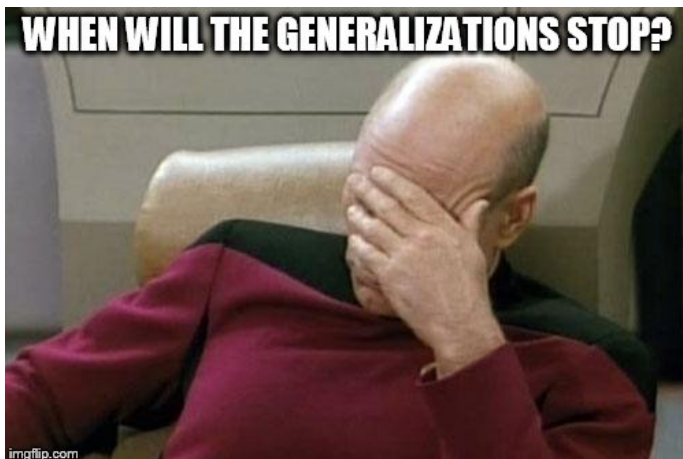
"nic mi się nie udaje"

"nie ma sensu się starać. I tak nie
^{przyjmą}
~~dostanę~~ tej pracy- zawsze tak jest"

"tak już mam, nic mi nigdy
nie wychodzi"



Filozofia uogólniania?



Filozofia uogólniania?

Indukcyjna koncepcja nauki

Indukcjonizm – pogląd w metodologii, według którego właściwą metodą uznawania twierdzeń jest indukcja czyli uogólnianie spostrzeżeń odnoszących się do poszczególnych faktów jednostkowych.

- Obserwacja faktów \Rightarrow *wnioskowanie indukcyjne* \Rightarrow
- Prawa uniwersalne odnoszące się do faktów \Rightarrow *wnioskowanie indukcyjne* \Rightarrow
- Teorie \Rightarrow *Porównanie konsekwencji empirycznych z faktami* \Rightarrow
- Potwierdzenie prawdziwości praw i teorii

Filozofia uogólniania?

A lesson without the
opportunity for
learners to
generalise is not a
mathematics lesson.

– J Mason, 1996, p.65

<http://math4teaching.com>

Prosta(cka) definicja własna uogólniania

Uogólnianie

Uogólnianie to przenoszenie teorii na wyższy poziom abstrakcji?

Uogólnianie w matematyce

Uogólnianie w matematyce to przenoszenie teorii matematycznej do przestrzeni o coraz bardziej złożonej strukturze?

Uogólnianie w biomatematyce

Uogólnianie w biomatematyce to wyprzedzanie eksperymentu przez teorię?

Uogólnianie

R. Walczak

Problem polega na tym, że teorie matematyczne wyprzedziły znacznie swój czas, fizyczne - powiedzmy, że co nieco, a informatyka jest „na teraz”.

Uogólnianie w matematyce

Czy skoro często w fizyce potrzeba kilkunastu czy kilkudziesięciu, by potwierdzić teorię eksperymentem, to czy matematyce potrzeba na to setek lat?

Uogólnianie w matematyce

W uogólnianiu nie chcemy powtarzać wyników uzyskanych wcześniej, ale by stworzyć taką teorię, która wskaże, jakie klastry szczególnych przypadków są ciekawe.

Uogólnianie

Przykładowa procedura

- ▶ Przestrzenie niskich wymiarów, proste odwzorowania (pułapka);
- ▶ Przestrzenie dowolnie wielu wymiarów, jeśli możliwe;
- ▶ Coraz mniej założeń o odwzorowaniach;
- ▶ Przestrzenie nieskończenie wymiarowe;

Modele i Metody Biologii Matematycznej

Część II: Modele probabilistyczne

Ryszard Rudnicki

Produkt rodziny uogólnień?

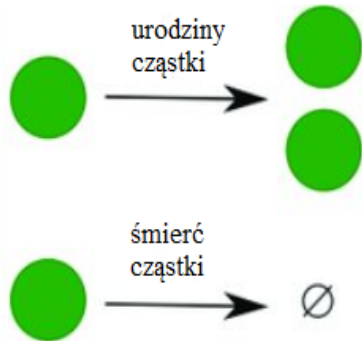
R. Rudnicki (MiMBM cz.2, w druku (2022))

Procesy kawałkami deterministyczne są naturalnym uogólnieniem zarówno łańcuchów Markowa jak i układów dynamicznych (potoków).

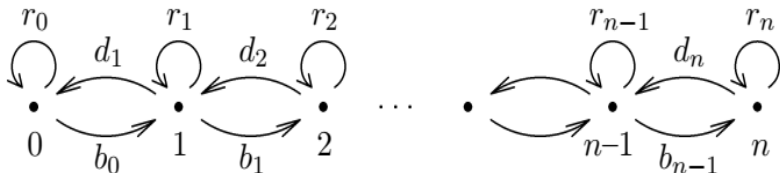
PDMP

Kawałkami deterministyczne procesy Markowa (j. ang. PDMP) to ciągłe w czasie procesy Markowa $\xi(t)$, $t \in \mathbb{R}$ z ciągiem rosnącym czasów przeskoków $(t_n)_{n=1}^{\infty}$ o takiej cesze, że proces jest definiowany deterministycznie w każdym przedziale postaci (t_n, t_{n+1}) .

Proces urodzin i śmierci

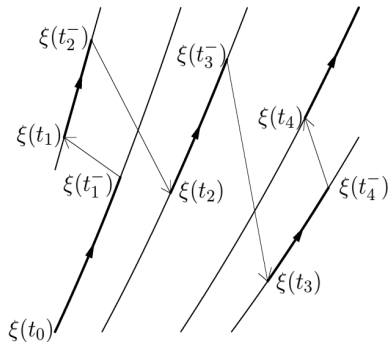


Proces urodzin i śmierci



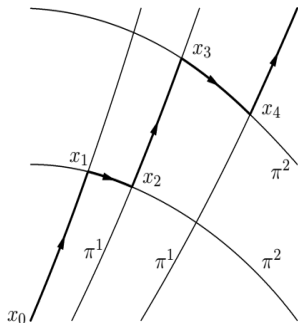
RYSUNEK Schemat połączeń w modelu dyskretnego procesu urodzin i śmierci. W tym przypadku $p_{ii+1} = b_i$, $p_{ii-1} = d_i$ oraz $p_{ii} = r_i$.

Układ dynamiczny ze skokami



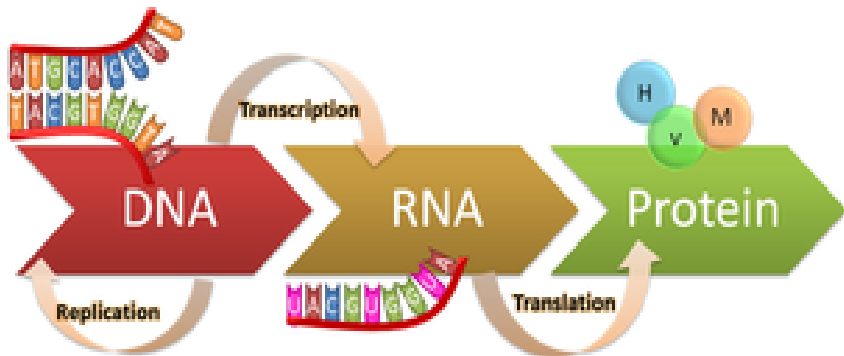
RYSUNEK 1. Układ dynamiczny ze skokami

Układ dynamiczny z przełączeniami



RYSUNEK Przykład układu dynamicznego z losowymi przełączeniami: $x_1 = \pi_{T_1}^1 x_0$, $x_2 = \pi_{T_2}^2 x_1$, $x_3 = \pi_{T_3}^1 x_2$, ...

Podstawowy model ekspresji genów



Podstawowy model ekspresji genów

A. Bobrowski et al. / *J. Math. Anal. Appl.* 333 (2007) 753–769

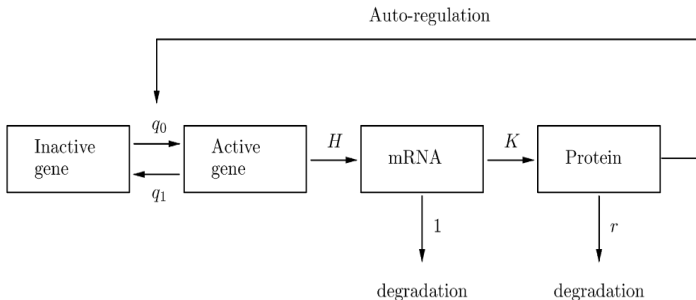
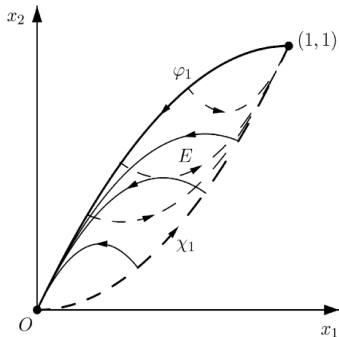


Fig. 1. Simplified diagram of auto-regulated gene expression.

Podstawowy model ekspresji genów

$$I \xrightarrow{q_0(x_2)} A, \quad I \xleftarrow{q_1(x_2)} A,$$
$$\frac{dx_1}{dt} = \gamma(t) - x_1,$$
$$\frac{dx_2}{dt} = r(x_1 - x_2).$$



Podstawowy model - równania na funkcje rozkładu łącznego

$$\Pr[x(t) \in (x, x + \Delta x), y(t) \in (y, y + \Delta y) \text{ and } G(t) = 0] \\ = f(x, y, t)\Delta x\Delta y,$$

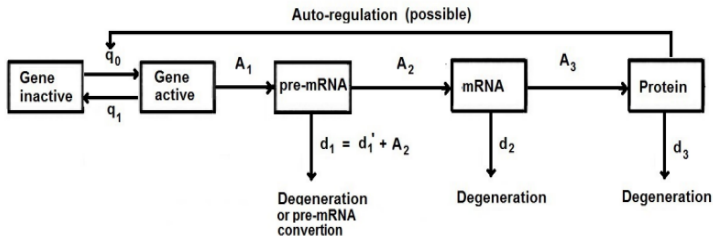
$$\Pr[x(t) \in (x, x + \Delta x), y(t) \in (y, y + \Delta y) \text{ and } G(t) = 1] \\ = g(x, y, t)\Delta x\Delta y.$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \text{div}[(-x, r(x - y))f] = byg - cf,$$

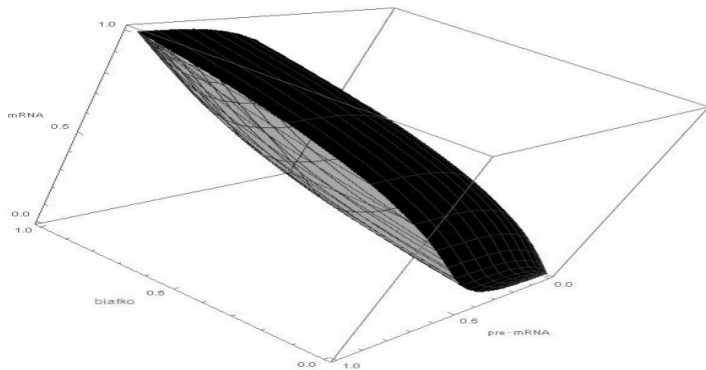
$$\frac{\partial g}{\partial t} + \text{div}[(1 - x, r(x - y))g] = -byg + cf.$$

Problem?

Uogólnienie 1: skończona liczba wymiarów (przykład: $n=3$), z R. Rudnickim (JTB, 2016)



Uogólnienie 1: skończona liczba wymiarów (przykład: $n=3$)



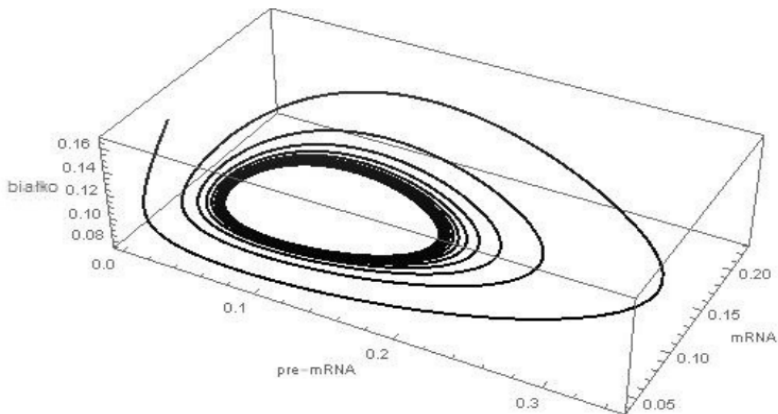
Uogólnienie 1: skończona liczba wymiarów (przykład: $n=3$)

Trywialne uogólnienia to niekoniecznie trywialne rezultaty.

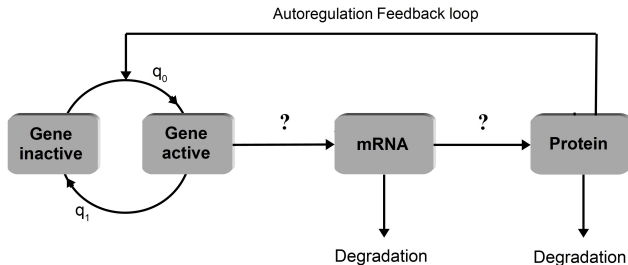
Może być chociażby tak, że proste sytuacje wykluczają pewne właściwości modelu, które w bardziej ogólnej sytuacji - w pewnej klasie - są możliwe.

W tym modelu, rozważając rodzinę procesów stochastycznych $(\xi_t^n)_{t \geq 0}$, po przejściu z n do nieskończoności i zakładając nieskończenie szybkie przełączanie stanów oraz stały średni czas aktywności genu, przy negatywnym efekcie autoregulacji pojawia się cykl graniczny (niemożliwy w dwóch wymiarach).

Uogólnienie 1: przejście graniczne (przykład: $n=3$)



Uogólnienie 2: modele nieliniowe



Uogólnienie 2

Pomysły na uogólnianie

Niektóre uogólnienia są naturalne. O niektórych można wyczytać.
A bardzo często to dobry recenzent, któremu „chce się”.

Pujo-Menjouet: model Goodwina



Sprężenie ujemne

$$\mathbf{x}(0) = (x(0), y(0)) = (x_0, y_0), \quad x_0 > 0, \quad y_0 > 0.$$

$$\begin{cases} 0 \xrightarrow{q_0(x,y)} 1, & 1 \xrightarrow{q_1(x,y)} 0 \\ \frac{dx}{dt} = \gamma(t) k_1 \frac{\theta^n}{\theta^n + y^n} - d_1 x \\ \frac{dy}{dt} = k_2 x - d_2 y, \end{cases} \quad (1)$$

Sprężenie dodatnie

$x(t)$ oraz $y(t)$ - jak wyżej.

$$\begin{cases} 0 \xrightarrow{q_0(x,y)} 1, & 1 \xrightarrow{q_1(x,y)} 0 \\ \frac{dx}{dt} = \gamma(t)k_1 \frac{y^n}{\theta^n + y^n} - d_1x \\ \frac{dy}{dt} = k_2x - d_2y, \end{cases} \quad (2)$$

Sprężenie dodatnie

$$\begin{cases} 0 \xrightarrow{q_0(x,y)} 1, & 1 \xrightarrow{q_1(x,y)} 0 \\ \frac{dx}{dt} = \gamma(t) \frac{y^n}{1+y^n} - ax \\ \frac{dy}{dt} = bx - cy, \end{cases} \quad (3)$$

$$a, b, c > 0, \quad b = \frac{k_1 k_2}{\theta}.$$

Model dla $\gamma(t) = 1$

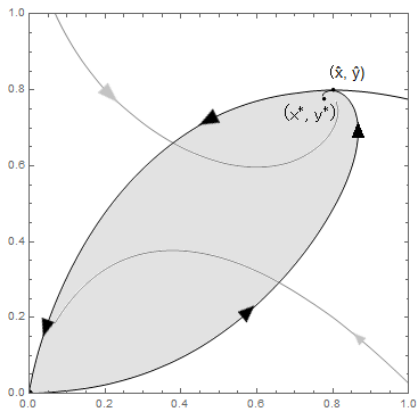
Dla $\gamma = 1$ model (3) ma postać:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = \frac{y^n}{1 + y^n} - ax \\ \frac{dy}{dt} = bx - cy \end{cases} \quad (4)$$

Model dla $\gamma(t) = 1$

Liczba punktów stacjonarnych zależy od współczynników. Gdy $n > 1$, są trzy możliwości: jeden, dwa lub trzy stany stacjonarne (i można podać na to warunki).

Sprężenie ujemne



Rys.: Ilustracja zbioru A i trajektorie układu

Konstrukcja zbioru A - pewne znane „krakowskie” twierdzenie (hasło-klucz: seminarium RRCz)

Let $\Phi(t) = \pi^-(t, (0, 0), 1)$ be the solution of the system for $\gamma(t) \equiv 1$, represented by a trajectory which joins $(0, 0)$ and the second stationary point of this system (x^*, y^*) . There exists the unique solution of the system for $\gamma(t) \equiv 0$ which is tangent to the curve $\Phi(t)$. Let (\hat{x}, \hat{y}) be a point of their tangency. Then, there exists time moment $s > 0$ such that $\Phi(s) = (\hat{x}, \hat{y})$. Let A be defined as a set bounded by the closed curve Γ given by the following formula:

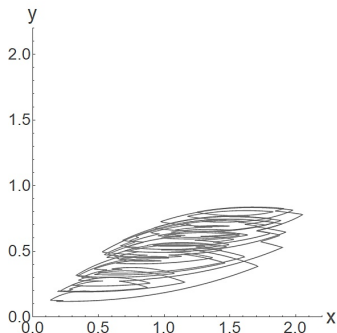
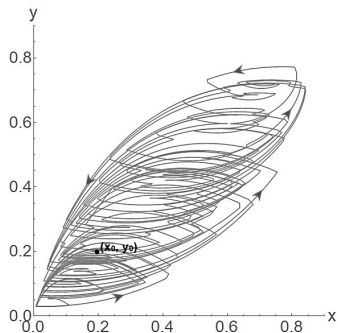
$$\Gamma(t) = \begin{cases} \Phi(t) & 0 < t \leq s \\ \pi^-(t, (\hat{x}, \hat{y}), 0) & s > t. \end{cases}$$

Symulacje komputerowe

Skorzystaliliśmy z Matematyki (a później Pythona), by zobaczyć:

- 1 rzuty trajektorii (1D, 2D, 3D);
- 2 zależność współrzędnych od czasu (1D, 2D);
- 3 rozkłady procesu.

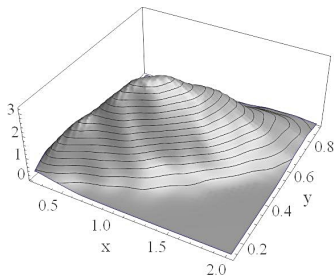
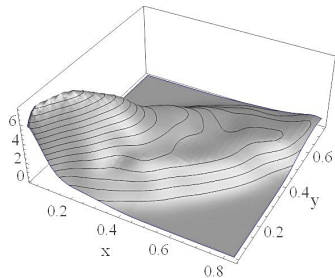
Sprężenie ujemne



Rys.: Trajektorie dwuwymiarowe:

$x(0) = 0.2, y(0) = 0.2, a = b = c = 1, q_0 = 1, q_1 = 2$ (po lewej) and
 $x(0) = 0.2, y(0) = 0.2, a = 0.3, b = 0.2, c = 0.4, q_0 = 1, q_1 = 2$ (po
prawej).

Sprężenie ujemne



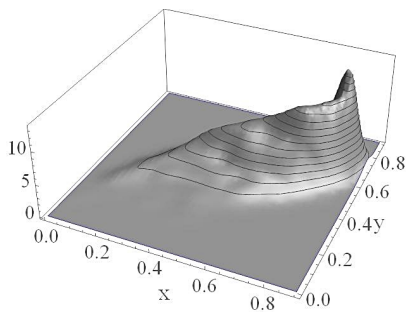
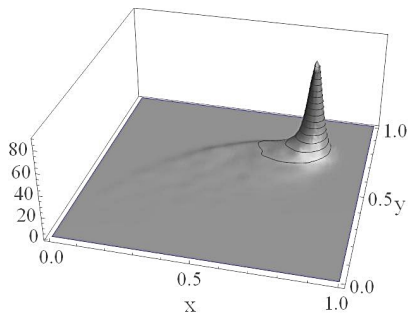
Rys.: Rozkłady stacjonarne dla czasu $t = 150$ i parametrów:

$x(0) = 0.2$, $y(0) = 0.2$, $a = b = c = 1$, $q_0 = 1$, $q_1 = 2$ (po lewej) oraz

$x(0) = 0.2$, $y(0) = 0.2$, $a = 0.3$, $b = 0.2$, $c = 0.4$, $q_0 = 1$, $q_1 = 2$ (po

prawej).

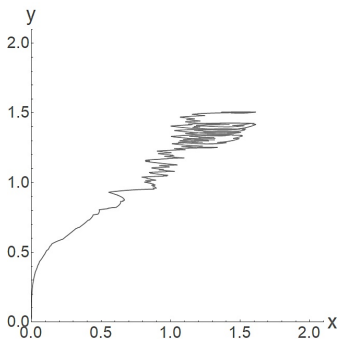
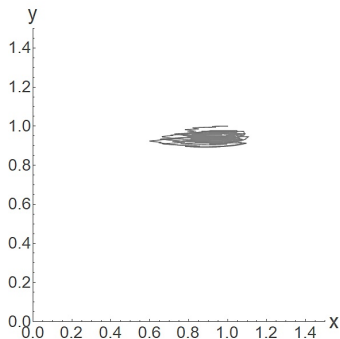
Sprężenie ujemne



Rys.: Rozkłady stacjonarne dla następujących parametrów:

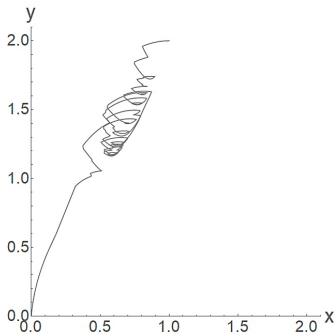
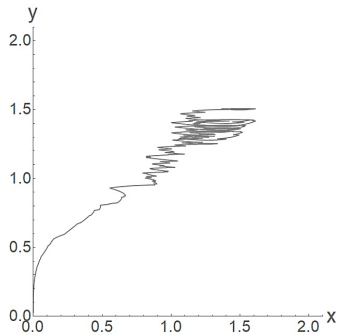
$x(0) = 0.1$, $y(0) = 0.1$, $a = b = c = 1$, $q_0(x, y) = 3$ oraz intensywności przełączania zależnych od poziomu białek: $q_1(x, y) = y$ (po lewej) or $q_1(x, y) = 5y^2$ (po prawej).

Porównanie



Rys.: Porównanie trajektorii procesu z ujemnym (po lewej) i dodatnim (po prawej) efektem sprzężenia zwrotnego z parametrami:
 $x(0) = 1.5$, $y(0) = 1.5$, $a = 0.5$, $b = c = 0.1$, $q_0 = 8$, $q_1 = 2$.

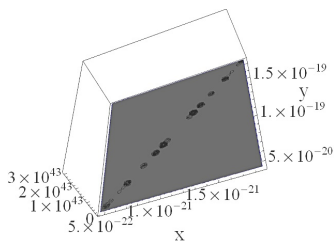
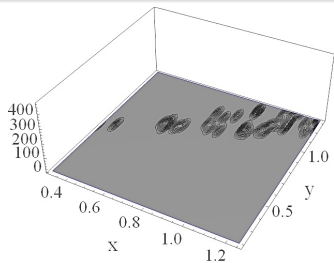
Sprężenie dodatnie



Rys.: Dwuwymiarowe trajektorie procesu stochastycznego z efektem dodatniego sprężenia dla parametrów:

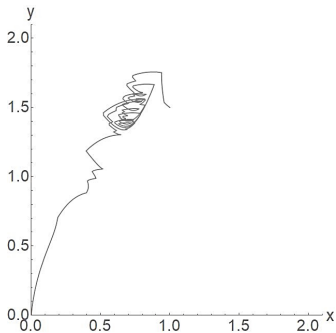
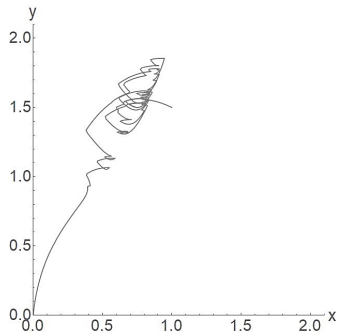
$x(0) = 1.5$, $y(0) = 1.5$, $a = 0.5$, $b = c = 0.1$, $q_0 = 8$, $q_1 = 2$ (po lewej) oraz $x(0) = 1$, $y(0) = 2$, $a = 1$, $b = 2$, $c = 1$, $q_0 = 8$, $q_1 = 2$ (po prawej).

Sprężenie dodatnie



Rys.: Gęstość stacjonarna procesu dla dodatniego sprzężenia i następujących wartości parametrów: $x(0) = 1.5$, $y(0) = 1.5$, $a = 0.5$, $b = c = 0.1$, $q_0 = 8$, $q_1 = 2$ (po lewej) oraz $x(0) = 1$, $y(0) = 2$, $a = 1$, $b = 2$, $c = 1$, $q_0 = 8$, $q_1 = 2$ (po prawej).

Sprężenie dodatnie



Rys.: Dwuwymiarowe trajektorie procesu stochastycznego dla następujących wartości parametrów: $x(0) = 1$, $y(0) = 1.5$, $a = 1$, $b = 2$, $c = 1$, $q_0 = 8$, i intensywności skoków zależnej od liczby białek: $q_1 = y$ (left) or $q_1 = y^2$ (po prawej).

Inne uogólnienia

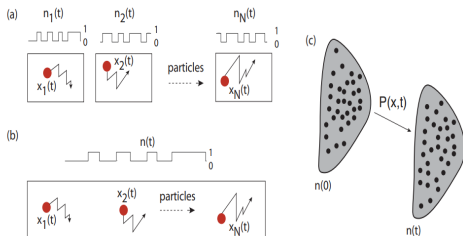
Inhibicja enzymów - dynamika zadana przez funkcje kawałkami liniowe (SPiMS, 2014)

Wielowymiarowy Iterowany System Funkcyjny, z M. Zakarczemnym (Genes, 2021)

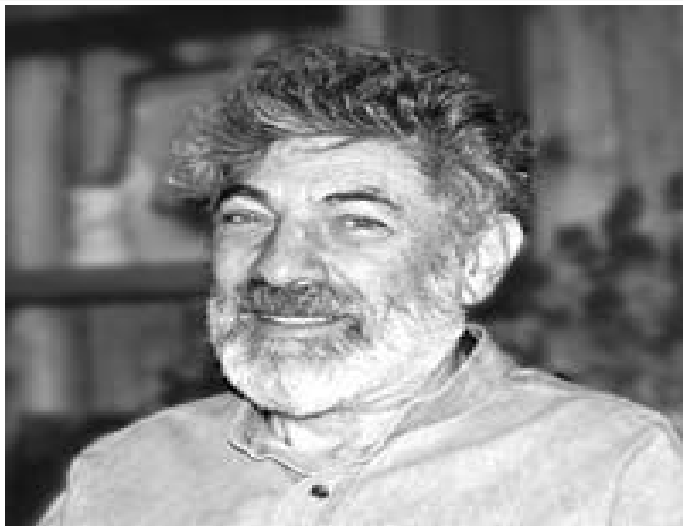
Uogólnianie - dynamika stochastyczna na przestrzeniach nieskończenie wymiarowych, z P. Klimasara, M. Tyran-Kamińska i M. Mackeyem (NAHS, 2021)

STOCHASTIC LIOUVILLE EQUATION FOR PARTICLES ...

PHYSICAL REVIEW E 95, 012124 (2017)



Reuben Hersh (1927-2020)



Uogólnianie - dynamika stochastyczna na przestrzeniach nieskończenie wymiarowych

STOCHASTYCZNE PRZEŁĄCZANIE RÓWNAŃ

$$x'(t) = b_{i(t)}(x(t)),$$

$$\xi(t) = (x(t), i(t)),$$

$$E \times I$$

E - skończenie wymiarowa

STOCHASTYCZNE PRZEŁĄCZANIE ROZKŁADÓW

$$\frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = - \frac{\partial (b_{i(t)}(x)u(t, x))}{\partial x},$$

$$\xi(t) = (u(t), i(t)), \quad t \geq 0,$$

$$L^1(E) \times I$$

L¹(E) - nieskończenie wymiarowa

Generalizacje generalizacji



$$\frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = -\operatorname{div}(b_{i(t)}(x)u(t, x)),$$



$$\begin{cases} u'(t) = A_{i(t)}u(t), \\ u(0) = g. \end{cases}$$

$A_{i(t)}$ - generator półgrupy stochastycznej na $L^1(E)$

Tylko jedno twierdzenie

$$V(t, x) = \mathbb{E}(u(t, x)) = \sum_{j \in I} \mathbb{E}_j(u(t, x)), \quad x \in E, t \geq 0,$$

Jeżeli
$$\lim_{t \rightarrow \infty} \int_E |u_i(t, x) - f_i^*(x)| m(dx) = 0,$$

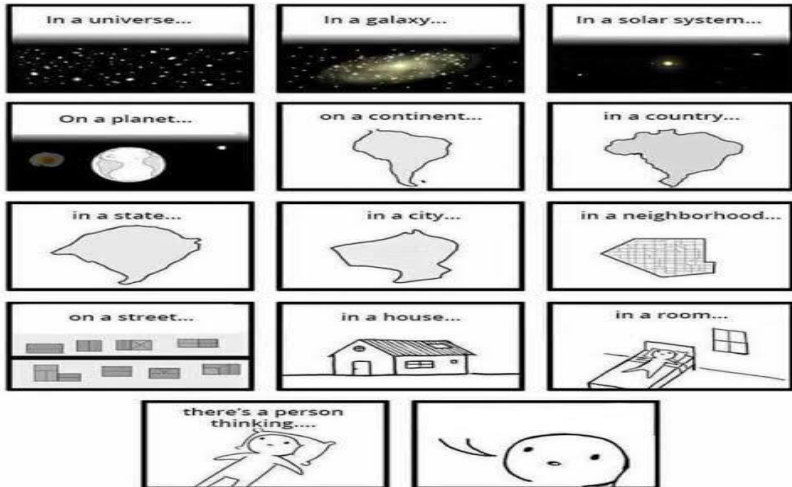
to
$$\lim_{t \rightarrow \infty} \int_E |V(t, x) - V^*(x)| m(dx) = 0, \quad V^*(x) = \sum_{i \in I} f_i^*(x).$$

Pierwszy moment $u(t, x)$ wyrażony za pomocą rozwiązań stacjonarnych równania w skończenie wymiarowej przestrzeni stanów

Dalsze generalizacje

Możliwa generalizacja tego zagadnienia to ujęcie przełącznika w stochastycznych równaniach różniczkowych cząstkowych sterowanych przez proces gaussowski lub jeszcze bardziej ogólnie, typu Levy'ego.

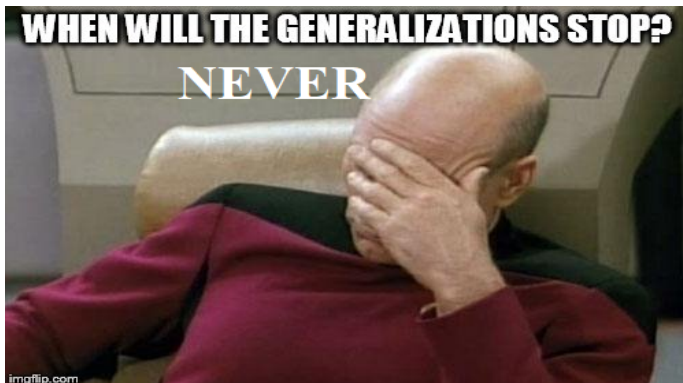
Generalizacje generalizacji



Czy i po co to robić? (MiMBM, w druku 2022)

Wszystkie klasyczne modele wzrostu populacji, interakcji między populacjami typu drapieżca-ofiara, konkurencja, symbioza oraz modele epidemiologiczne oparte na równaniach i układach równań różniczkowych mogą mieć wersję w postaci układów dynamicznych z przełączaniami a następnie uogólniane. Takie podejście ma pewne zalety, na przykład układy z przełączaniami są mniej wrażliwe na zmianę parametrów i wprowadza ją element losowości w opisie zjawisk, które są z natury losowe. Modele te ma ją też pewne wady. O ile przy ekspresji genów nie ma problemu z określeniem, który współczynnik lub współczynniki zmienia ją się przy przełączaniu, to w innych modelach wybór współczynników i ich wartości wymaga nie zawsze trywialnego uzasadnienia.

Zatem?



Albo

Aż zaadoptuje się nowa teoria.

Uogólnianie

