

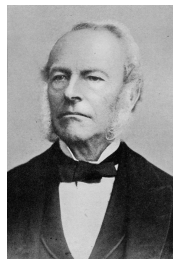
Równania Naviera-Stokesa

Model a rzeczywistość

Grzegorz Łukaszewicz

SMP Wola Ducka. 26 sierpień, 2017

- Model a rzeczywistość. Hydrodynamika a hydraulika.
- Paradoksy równań Eulera. Przykład.
- Równania Naviera-Stokesa. "Ten sam" przykład.
- Model a rzeczywistość. Związki. Podstawowe pytania, hipotezy.



Claude-Louis Navier (1785–1836) i George Stokes (1819–1903)

Model a rzeczywistość, hydrodynamika a hydraulika

HYDRODYNAMIKA wyjaśnia zjawiska, które nie mogą być obserwowane,

(w ramach **teoretycznych modeli**, nie mających bezpośredniego związku z obserwacjami ruchu płynu; przykład książki H.Lamba)

HYDRODYNAMIKA wyjaśnia zjawiska, które nie mogą być obserwowane,

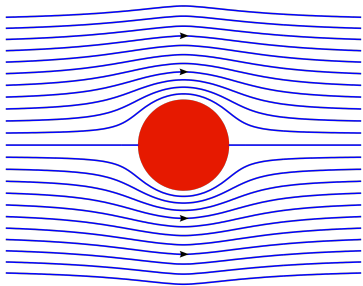
(w ramach **teoretycznych modeli**, nie mających bezpośredniego związku z obserwacjami ruchu płynu; przykład książki H.Lamba)

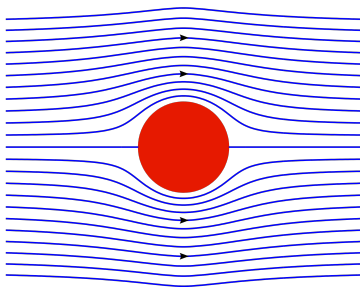
a

HYDRAULIKA obserwuje zjawiska, które nie mogą być wyjaśnione.

(w ramach **doświadczeń z rzeczywistymi płynami**, bez pełnej podbudowy teoretycznej; książki o turbulencji bez wspomnienia o równaniu N-S).

Potencjalny, nieściśliwy, nielepki optyw cylindra kołowego.



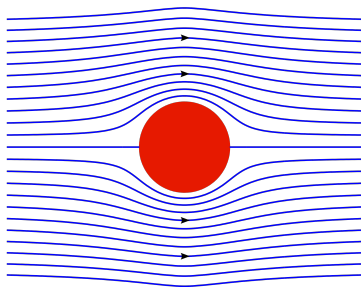


Ruch stacjonarny, opisany równaniami Eulera,

$$(\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} = -\frac{1}{\rho} \nabla p$$
$$\operatorname{div} \vec{u} = 0$$

$$\vec{u} \cdot \vec{n} = 0 \text{ na } S,$$

$$\vec{u}(\infty) = \vec{a}$$



Ruch stacjonarny, opisany równaniami Eulera,

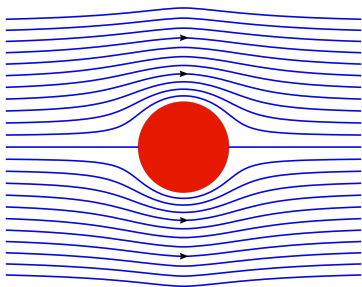
$$(\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} = -\frac{1}{\rho} \nabla p$$
$$\operatorname{div} \vec{u} = 0$$

$$\vec{u} \cdot \vec{n} = 0 \text{ na } S,$$

$$\vec{u}(\infty) = \vec{a}$$

Mamy tu dwa paradoksy (niezależnie od symetrii):

- paradoks odwracalności.



Ruch stacjonarny, opisany równaniami Eulera,

$$(\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} = -\frac{1}{\rho} \nabla p$$
$$\operatorname{div} \vec{u} = 0$$

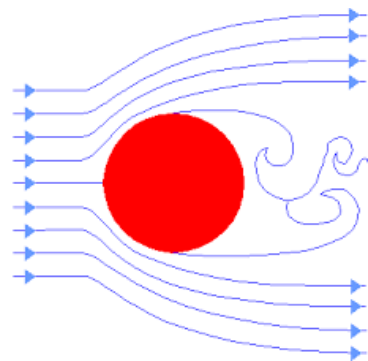
$$\vec{u} \cdot \vec{n} = 0 \text{ na } S,$$

$$\vec{u}(\infty) = \vec{a}$$

Mamy tu dwa paradoksy (niezależnie od symetrii):

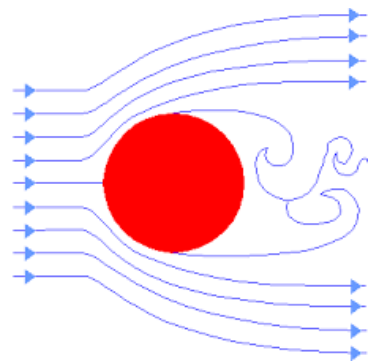
- paradoks odwracalności.
- paradoks d'Alemberta, 1752 (opływany przedmiot nie stawia oporu).

Opływ cylindra kołowego - efekt lepkości.



Płyn **przykleja się** do ścianki cylindra, może się **oderwać**.

Opływ cylindra kołowego - efekt lepkości.

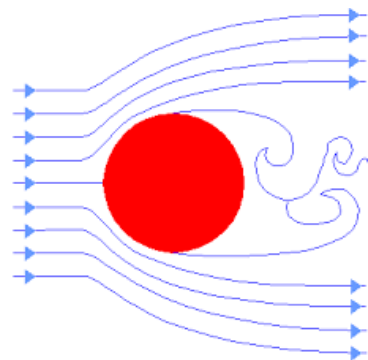


Płyn **przykleja się** do ścianki cylindra, może się **oderwać**.

Następujące sensowne założenia (przypuszczenia) nie są spełnione:

- **Symetryczne** przyczyny produkują symetryczne skutki (nieprawda, widać gołym okiem).

Optyw cylindra kołowego - efekt lepkości.

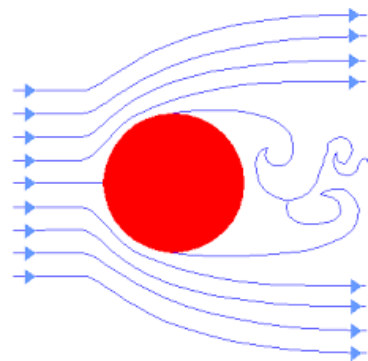


Płyn **przykleja się** do ścianki cylindra, może się **oderwać**.

Następujące sensowne założenia (przypuszczenia) nie są spełnione:

- **Symetryczne** przyczyny produkują symetryczne skutki (nieprawda, widać gołym okiem).
- **Małe zaburzenia** produkują małe skutki (nieprawda, np. zjawisko bifurkacji).

Optyw cylindra kołowego - efekt lepkości.



Płyn **przykleja się** do ścianki cylindra, może się **oderwać**.

Następujące sensowne założenia (przypuszczenia) nie są spełnione:

- **Symetryczne** przyczyny produkują symetryczne skutki (nieprawda, widać gołym okiem).
- **Małe zaburzenia** produkują małe skutki (nieprawda, np. zjawisko bifurkacji).
- **Topologia** przepływu może być odgadnięta (nie może, np. z powyższych przyczyn).

Optyw cyindra kołowego - zdjęcia.



Przepływ za opływającym obiektem jest turbulentny.



Przepływ za opływającym obiektem jest turbulentny.

Pytania:

- Jak można go opisać? Jakimi narzędziami?



Przepływ za opływającym obiektem jest turbulentny.

Pytania:

- Jak można go opisać? Jakimi narzędziami?
- Jak można go zmierzyć?



Przepływ za opływającym obiektem jest turbulentny.

Pytania:

- Jak można go opisać? Jakimi narzędziami?
- Jak można go zmierzyć?

Teoria układów dynamicznych, atraktory, miary niezmiennicze, rozwiązania statystyczne,... "W tym szaleństwie jest metoda".

Prawo zachowania pędu:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega(t)} \rho \vec{u} dx = \int_{\Omega(t)} \rho \vec{f} dx + \int_{\partial\Omega(t)} \vec{t}_n dS$$

(prawo Newtona $m\vec{a} = \vec{F}$, $\vec{a} = \dot{\vec{u}}$; $\vec{t}_n = \vec{t}_n(x, t, \vec{n}) = \vec{n} \cdot \vec{T}(x, t)$)

Prawo zachowania pędu:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega(t)} \rho \vec{u} dx = \int_{\Omega(t)} \rho \vec{f} dx + \int_{\partial\Omega(t)} \vec{t}_n dS$$

(prawo Newtona $ma = F$, $a = \dot{u}$; $\vec{t}_n = \vec{t}_n(x, t, \vec{n}) = \vec{n} \cdot T(x, t)$)

$$\implies \int_{\Omega(t)} \rho \left(\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} \right) dx + \int_{\Omega(t)} \rho \vec{f} dx + \int_{\Omega(t)} \operatorname{div} T dx$$

Prawo zachowania pędu:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega(t)} \rho \vec{u} dx = \int_{\Omega(t)} \rho \vec{f} dx + \int_{\partial\Omega(t)} \vec{t}_n dS$$

(prawo Newtona $m\vec{a} = \vec{F}$, $\vec{a} = \dot{\vec{u}}$; $\vec{t}_n = \vec{t}_n(x, t, \vec{n}) = \vec{n} \cdot \mathbf{T}(x, t)$)

$$\implies \int_{\Omega(t)} \rho \left(\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} \right) dx + \int_{\Omega(t)} \rho \vec{f} dx + \int_{\Omega(t)} \operatorname{div} \mathbf{T} dx$$

W klasycznej hydrodynamice ([Naviera-Stokesa](#))

$$T_{ij} = (-p + \lambda \operatorname{div} u) \delta_{ij} + \mu \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) \quad (1)$$

Powyżej korzystaliśmy z [prawa zachowania masy](#), które dla $\rho = \text{const}$ wygląda tak,

$$\operatorname{div} u = 0.$$

Prawa zachowania: pędu i masy, odpowiednio, dla płynu o stałej gęstości, lepkiego.

$$\frac{\partial \vec{u}(x, t)}{\partial t} + (\vec{u}(x, t) \cdot \nabla) \vec{u}(x, t) = -\nabla p(x, t) + \nu \Delta \vec{u}(x, t) + \vec{f}(x, t),$$

$$\operatorname{div} \vec{u}(x, t) = 0.$$

Prawa zachowania: pędu i masy, odpowiednio, dla płynu o stałej gęstości, lepkiego.

$$\frac{\partial \vec{u}(x, t)}{\partial t} + (\vec{u}(x, t) \cdot \nabla) \vec{u}(x, t) = -\nabla p(x, t) + \nu \Delta \vec{u}(x, t) + \vec{f}(x, t),$$

$$\operatorname{div} \vec{u}(x, t) = 0.$$

- $\vec{u}(x, t)$ - wektor **prędkości**, $p(x, t)$ - **ciśnienie** płynu, odpowiednio, w miejscu $x \in R^3$ i w chwili $t > 0$;
 $\nu = \mu/\rho > 0$ - **lepkość** płynu ($\nu = 0$ - r.**Eulera**).

Prawa zachowania: pędu i masy, odpowiednio, dla płynu o stałej gęstości, lepkiego.

$$\frac{\partial \vec{u}(x, t)}{\partial t} + (\vec{u}(x, t) \cdot \nabla) \vec{u}(x, t) = -\nabla p(x, t) + \nu \Delta \vec{u}(x, t) + \vec{f}(x, t),$$

$$\operatorname{div} \vec{u}(x, t) = 0.$$

- $\vec{u}(x, t)$ - wektor **prędkości**, $p(x, t)$ - **ciśnienie** płynu, odpowiednio, w miejscu $x \in R^3$ i w chwili $t > 0$;
 $\nu = \mu/\rho > 0$ - **lepkość** płynu ($\nu = 0$ - r.**Eulera**).
- **Zagadnienie początkowe:** dla danego wektora prędkości początkowej $\vec{u}(x, 0) = \vec{u}_0(x)$ w chwili $t = 0$ oraz zadanego pola sił $\vec{f}(x, t)$ pytamy o istnienie rozwiązania $(\vec{u}(x, t), p(x, t))$ dla $t > 0$, $x \in R^3$.

Podstawowe pytania:

- Co rozumiemy przez "rozwiązanie" równań Naviera-Stokesa?

Podstawowe pytania:

- Co rozumiemy przez "rozwiązanie" równań Naviera-Stokesa?
- Czy interesujące rozwiązania (klasyczne, uogólnione) *istnieją*?
Czy są *jednoznaczne*?

Podstawowe pytania:

- Co rozumiemy przez "rozwiązanie" równań Naviera-Stokesa?
- Czy interesujące rozwiązania (klasyczne, uogólnione) *istnieją*?
Czy są *jednoznaczne*?
- Czy znając odpowiednie rozwiązania r. N-S możemy się dowiedzieć czegoś nowego o *rzeczywistym* zachowaniu się płynu?

Podstawowe pytania:

- Co rozumiemy przez "rozwiązanie" równań Naviera-Stokesa?
- Czy interesujące rozwiązania (klasyczne, uogólnione) *istnieją*?
Czy są *jednoznaczne*?
- Czy znając odpowiednie rozwiązania r. N-S możemy się dowiedzieć czegoś nowego o *rzeczywistym* zachowaniu się płynu?

Odpowiedzi dotyczące związków modelu i rzeczywistości:

- Nie ma uniwersalnej teorii zgodnej z doświadczeniem. Jest sporo wyników cząstkowych potwierdzających użyteczność równań N-S.

Podstawowe pytania:

- Co rozumiemy przez "rozwiązanie" równań Naviera-Stokesa?
- Czy interesujące rozwiązania (klasyczne, uogólnione) *istnieją*?
Czy są *jednoznaczne*?
- Czy znając odpowiednie rozwiązania r. N-S możemy się dowiedzieć czegoś nowego o *rzeczywistym* zachowaniu się płynu?

Odpowiedzi dotyczące związków modelu i rzeczywistości:

- Nie ma uniwersalnej teorii zgodnej z doświadczeniem. Jest sporo wyników cząstkowych potwierdzających użyteczność równań N-S.
- Stan badań przedmiotu przypomina stan badań nad elektrycznością i magnetyzmem przed Maxwellem.

- (H1) Istnieje **uniwersalna teoria** turbulencji opisująca cały zakres zjawisk dotyczących turbulencji.

Model a rzeczywistość. Hipotezy dotyczące turbulencji

- (H1) Istnieje **uniwersalna teoria** turbulencji opisująca cały zakres zjawisk dotyczących turbulencji.
- (H2) **Równania Naviera-Stokesa** opisują przepływy turbulentne.

- (H1) Istnieje **uniwersalna teoria** turbulencji opisująca cały zakres zjawisk dotyczących turbulencji.
- (H2) **Równania Naviera-Stokesa** opisują przepływy turbulentne.
- (H3) **Osobliwości rozwiązań** równań Naviera-Stokesa tłumaczą turbulencję.

- (H1) Istnieje **uniwersalna teoria** turbulencji opisująca cały zakres zjawisk dotyczących turbulencji.
- (H2) **Równania Naviera-Stokesa** opisują przepływy turbulentne.
- (H3) **Osobliwości rozwiązań** równań Naviera-Stokesa tłumaczą turbulencję.
- (H4) Turbulencję można opisać w ramach teorii **chaosu deterministycznego**.

- (H1) Istnieje **uniwersalna teoria** turbulencji opisująca cały zakres zjawisk dotyczących turbulencji.
- (H2) **Równania Naviera-Stokesa** opisują przepływy turbulentne.
- (H3) **Osobliwości rozwiązań** równań Naviera-Stokesa tłumaczą turbulencję.
- (H4) Turbulencję można opisać w ramach teorii **chaosu deterministycznego**.
- (H5) Przepływy turbulentne można opisać przy pomocy **skończonej liczby** parametrów.

1. Tomasz Dłotko: *Teoria stabilności w sensie Lapunowa i globalne atraktory*, Delta, Styczeń 2005.
2. Grzegorz Łukaszewicz: *Hydrodynamika a hydraulika*, Delta, Sierpień 2017.
- 3 Witold Sadowski: *Dowody i obliczenia*, Delta, Styczeń 2017.
4. Witold Sadowski: *Równania Naviera-Stokesa*, Delta, Grudzień 2014.
5. Witold Sadowski: *Niezbędna persona non grata*, Delta, Lipiec, 2013.

DZIĘKUJĘ!